

Cognome e nome dello studente:

Matricola:

A.A. 2007-2008 – Seconda prova in itinere

A. [9] Progettare una macchina a stati finiti in grado di leggere un testo e di riconoscere all'interno di una stringa di caratteri la sequenza: 'AAB'.

Supponiamo che:

la macchina legga in ogni istante un carattere e che questo carattere sia o '0', 'A', 'B' o 'C'.

all'inizio la stringa contiene i caratteri '0C'.

Definire lo STG, la STT, codificarla e realizzare il circuito mediante porte logiche. Qual è il cammino critico della macchina a stati finiti?

Quali tempi occorre considerare per definire il periodo del clock? Definire dei valori per questi tempi e calcolare la frequenza del clock che si può ottenere.

B. [2] Quale di queste frasi è corretta?

Uno shift register si può realizzare con latch di tipo D

Un flip-flop non si può utilizzare come elemento di memoria.

Un latch è più lento di un flip-flop, a parità di tecnologia.

E giustificare la risposta

C. [3] In quali segmenti viene suddivisa la memoria gestita da un processore MIPS? Cosa si intende per codifica big-endian o little endian? Riguarda i dati o le istruzioni? Cosa rappresenta lo stack? Come si può leggere dalla memoria un'istruzione il cui indirizzo è > 2Gbyte?

D. [3] Costruire la porta di scrittura del register file e calcolare il cammino critico. Specificare in quali fasi del clock è possibile scrivere sul register file e perché.

E. [3] Scrivere il circuito del flip-flop di tipo D, e scrivere la tabella di eccitazione e di transizione. Definire correttamente: bistabili, latch e flip-flop.

F - [7] Dati i seguenti due programmi:

Main:	Proc_A
Prima: li \$v0,2	prima: sub \$t0, \$t2, \$t3
sub \$t0, \$t1, \$t2	j fine:
j dopo	beq \$t0, \$t1, prima
jal Proc_A	sw\$s0, 0(\$gp)
beq \$s0, \$s1, Prima	fine:
add \$t1, \$t1, \$t3
lw \$s0, 0(\$gp)
dopo:
....

Scrivere il programma eseguibile (linked), risultante, sapendo che il segmento testo del Main è di 2Kbyte e di Proc_A è di 512 Byte; e che il segmento dati del Main è di 12Kbyte e di Proc_A è di 1Kbyte.

G. [3] Tradurre in linguaggio macchina il segmento di codice di Proc_A definito al punto E.

H - [1] Indicare le modalità di indirizzamento dei dati previste dal MIPS.

I - [3] Tradurre in linguaggio Assembly il seguente spezzone di codice C:

```

j = 4;
for (i=j; i<N; i++)
{ A[i] = s + j;
}
    
```

J. [2] Definire come si può tradurre in Assembly il costrutto "switch" utilizzando la Jump Address Table.

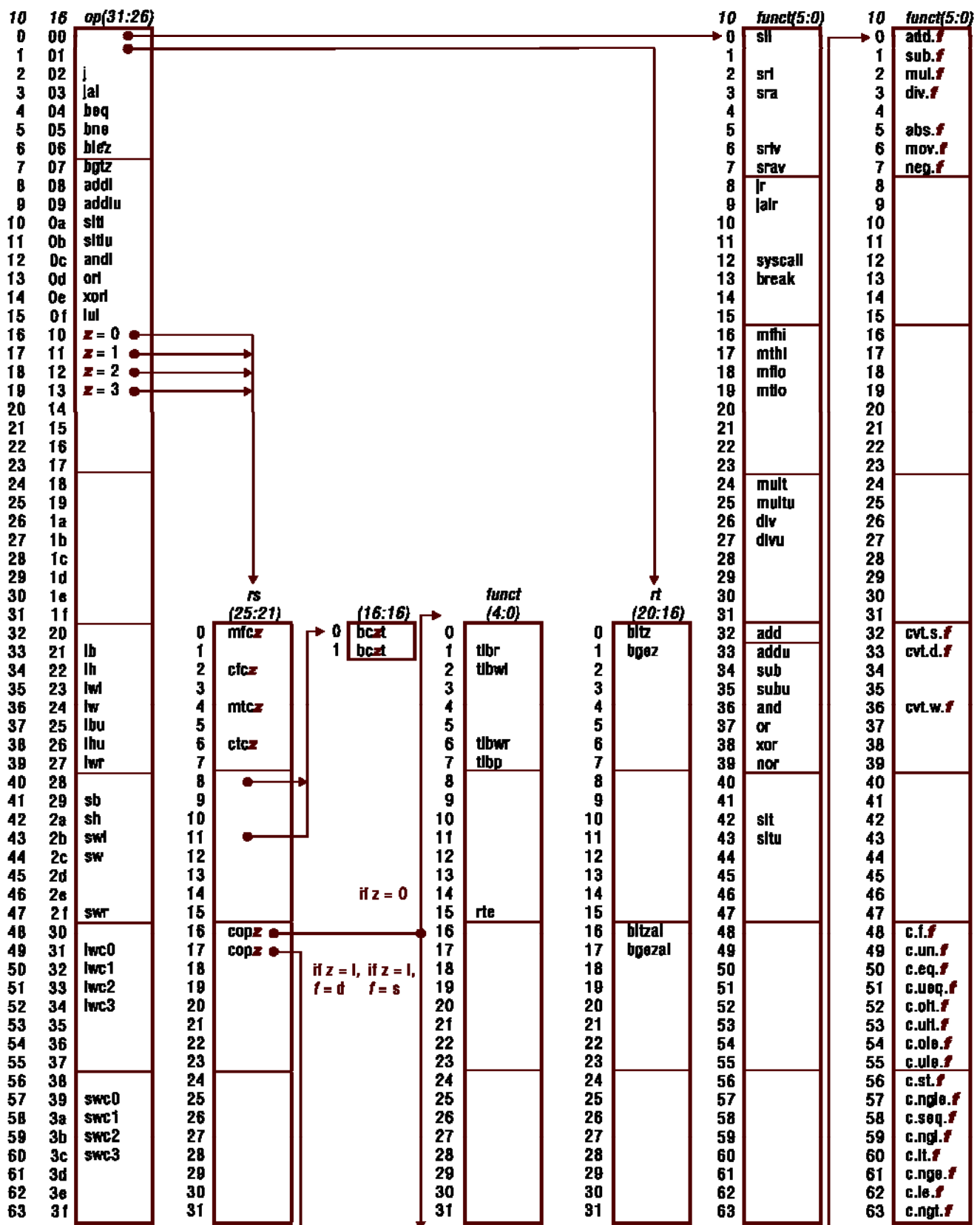


FIGURE A.19 MIPS opcode map. The values of each field are shown to its left. The first column shows the values in base 10 and the second shows base 16 for the op field (bits 31 to 26) in the third column. This op field completely specifies the MIPS operation except for 6 op values: 0, 1, 16, 17, 18, and 19. These operations are determined by other fields, identified by pointers. The last field (funct) uses “f” to mean “s” if rs = 16 and op = 17 or “d” if rs = 17 and op = 17. The second field (rs) uses “z” to mean “0”, “1”, “2”, or “3” if op = 16, 17, 18, or 19, respectively. If rs = 16, the operation is specified elsewhere: if z = 0, the operations are specified in the fourth field (bits 4 to 0); if z = 1, then the operations are in the last field with f = s. If rs = 17 and z = 1, then the operations are in the last field with f = d.

(page A-54)

Number	Name	Cause of exception
0	Int	Interrupt (hardware)
4	AdEL	address error exception (load or instruction fetch)
5	AdES	address error exception (store)
6	IBE	bus error on instruction fetch
7	DBE	bus error on data load or store
8	Sys	syscall exception
9	Bp	breakpoint exception
10	RI	reserved instruction exception
11	CpU	coprocessor unimplemented
12	Ov	arithmetic overflow exception
13	Tr	trap
15	FPE	floating point

0	zero constant 0	16	s0 callee saves
1	at reserved for assembler	...	(caller can clobber)
2	v0 expression evaluation &	23	s7
3	v1 function results	24	t8 temporary (cont'd)
4	a0 arguments	25	t9
5	a1	26	k0 reserved for OS kernel
6	a2	27	k1
7	a3	28	gp Pointer to global area
8	t0 temporary: caller saves	29	sp Stack pointer
...	(callee can clobber)	30	fp frame pointer (s8)
15	t7	31	ra Return Address (HW)

Nome del registro	Numero del registro in coprocessore 0	Utilizzo
Bad/Addr	8	Registro contenente l'indirizzo di memoria a cui si è fatto riferimento
Count	9	Timer
Compare	11	Valore da comparare con un timer. Genera un interrupt.
Status	12	Maschera delle interruzioni e bit di abilitazione. Stato dei diversi livelli di priorità (6 HW e 2 SW).
Cause	13	Tipo dell'interruzione e bit delle interruzioni pendenti
EPC	14	Registro contenente l'indirizzo dell'istruzione che ha causato l'interruzione.