



# Floating pointer adder ISA

Prof. Alberto Borghese  
Dipartimento di Informatica  
[alberto.borghese@unimi.it](mailto:alberto.borghese@unimi.it)

Università degli Studi di Milano

Riferimenti sul Patterson, 5a Ed.: 3.4, 3.5, 4.2



## Sommario

- **Somma in virgola mobile**
- ISA
- Istruzioni aritmetico-logiche



## Segno divisione e moltiplicazione



Moltiplicazione e divisione di numeri positivi -> viene aggiunto il segno alla fine.

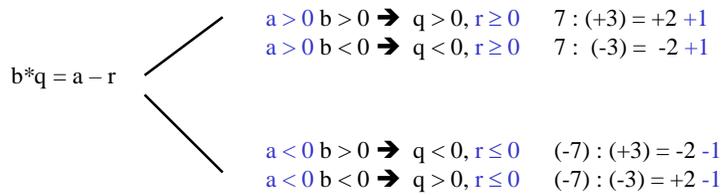
Moltiplicazione: XOR dei bit di segno di moltiplicando e moltiplicatore

Se XOR positivo -> prodotto negativo

Divisione:  $a : b = q + r$

XOR dei bit di segno di dividendo e divisore. Se XOR = 1 -> quoziente negativo.

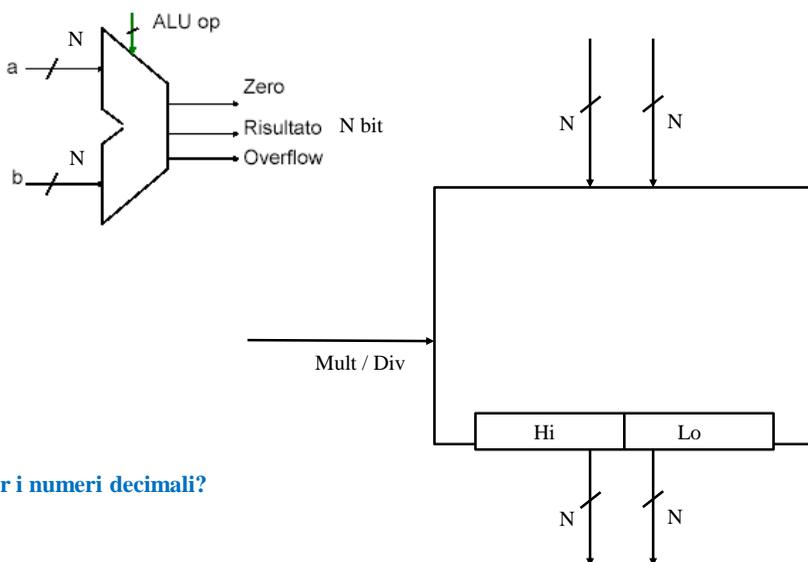
E il resto?



Il dividendo e il resto hanno sempre lo stesso segno



## Circuiti operazioni tra numeri interi



E per i numeri decimali?



# Codifica in virgola mobile Standard IEEE 754 (1980)

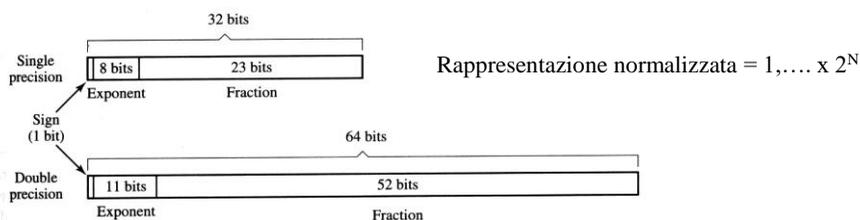


Figure 2-10 Single-precision and double-precision IEEE 754 floating point formats.

Rappresentazione polarizzata dell'esponente:

Polarizzazione pari a 127 per singola precisione =>  
1 viene codificato come 1000 0000.

Polarizzazione pari a 1023 in doppia precisione.  
1 viene codificato come 1000 0000 000.



# Esempio di somma in virgola mobile



$$a = 7,999 \times 10^1 \quad b = 1,61 \times 10^{-1} \quad a + b = ?$$

NB I numeri decimali sono normalizzati -> vanno riportati alla stessa base (incolonnati correttamente):

Una possibilità è:

$$\begin{array}{r} 79,99 + \\ 0,161 = \\ \hline \end{array} \quad \begin{array}{l} a = 7,999 \times 10^1 = 79,99 \times 10^0 \\ b = 1,61 \times 10^{-1} = 0,161 \times 10^0 \end{array}$$

$$80,151 \times 10^0 = 80,151 = 8,0151 \times 10^1 \text{ in forma normalizzata}$$

Altre possibilità sono:

$$\begin{array}{r} 799,9 + \\ 1,61 = \\ \hline \end{array} \quad \begin{array}{r} 7,999 + \\ 0,0161 = \\ \hline \end{array}$$

$$801,51 \times 10^{-1} = 8,0151 \times 10^1 \text{ in forma normalizzata} = 8,0151 \times 10^1$$



## Quale forma conviene utilizzare?



$$a = 7,999 \times 10^1 \quad b = 1,61 \times 10^{-1} \quad a + b = ?$$

Supponiamo di avere 4 cifre in tutto per il risultato del prodotto: 1 per la parte intera e 3 per la parte decimale:

$$\begin{array}{r} 79,99 + \\ 0,161 = \\ \hline \end{array}$$

$$80,151 \times 10^0$$

$$\begin{array}{r} 799,9 + \\ 1,61 = \\ \hline \end{array}$$

$$801,51 \times 10^{-1}$$

$$\begin{array}{r} 7,999 + \\ 0,0161 = \\ \hline \end{array}$$

$$8,0154 \times 10^1$$

La rappresentazione **migliore** è:

$$\begin{array}{r} 7,999 + \\ 0,0161 = \\ \hline \end{array}$$

Risultato normalizzato

$$8,0154 \times 10^1$$

Con la quale posso scrivere: 1 cifra prima della virgola (8) e 3 cifre dopo la virgola (015), 1 va perso, ma è la cifra che pesa di meno.

Con la rappresentazione più a sinistra, perdo le decine, con quella in mezzo decine e centinaia commettendo un errore grande sulla rappresentazione.

**Allineo al numero con esponente maggiore (perdo cifre di peso minore).**



## Approssimazione



Interi -> risultato esatto (o overflow)

Numeri decimali -> Spesso occorrono delle approssimazioni

- Troncamento (floor):  $8,0151 \rightarrow 8,015$
- Arrotondamento alla cifra superiore (ceil):  $8,0151 \rightarrow 8,016$
- Arrotondamento alla cifra più vicina: (round)  $8,0151 \rightarrow 8,015$

IEEE754 prevede 2 bit aggiuntivi nei calcoli per mantenere l'accuratezza.

bit di guardia (guard)

bit di arrotondamento (round)

Invece di approssimare gli operandi, consentono di approssimare il risultato.



## Esempio: aritmetica in floating point accurata



$a = 2,34$   $b = 0,0256$        $a + b = ?$       Codifica su 3 cifre decimali totali.  
Approssimazione mediante **rounding**.

Senza cifre di arrotondamento e utilizzando il troncamento, devo scrivere:

```

2,34 +
0,02 =      ho troncato il secondo addendo per rimanere nella capacità
-----
2,36

```

Con il bit di guardia e di arrotondamento posso scrivere:

```

2,3400 +
0,0256 =
-----
2,3656

```

L'arrotondamento finale (round) viene effettuato **sul risultato** per rientrare in 3 cifre decimali fornisce: **2,37**



## L'effetto perverso del troncamento



$C = A + B$

if ( $C > A$ ) then

(a)...

else

(b)....

$A = 7,999 \times 10^1$   $B = 1,61 \times 10^{-1}$        $C = A + B = (7,999 + 0,0161) \times 10^1 = 8,0151 \times 10^1$

Passando alla codifica su 4 bit con **troncamento degli operandi** ottengo:

$A = 7,999 \times 10^1$   $B = 1,61 \times 10^{-1}$        $C = A + B = (7,999 + 0,0161) \times 10^1 = 8,015$   
=>  $C > A$  correttamente

$A = 7,999 \times 10^1$   $B = 1,61 \times 10^{-4}$        $C = A + B = 7,999161$

Passando alla codifica su 4 bit con **troncamento degli operandi** ottengo:

$A = 7,999 \times 10^1$   $B = 1,61 \times 10^{-4}$        $C = A + B = (7,999 + 0,0000161) \times 10^1 = 7,999$   
=>  **$C = A$  errore sull'istruzione di test!!!**

Questo è un errore molto comune quando si considera l'aritmetica con i numeri decimali





## Problemi di troncamento – IEEE 754



$$A = 4$$

$$B = 1,0000003576278686523438 \times 10^0$$

In IEEE754:

$$A = 1 \times 2^2$$

$$B = 1,000000000000000000000011 \times 2^0 \quad \text{parte frazionaria su 23 bit}$$

$$A = 0 \ 1000 \ 0001 \ 00000 \ 00000 \ 00000 \ 00000 \ 000 \quad \text{codifica IEEE754 su 32 bit}$$

$$B = 0 \ 1111 \ 1111 \ 00000 \ 00000 \ 00000 \ 00000 \ 011 \quad \text{codifica IEEE754 su 32 bit}$$

Se aggiungo i bit di guardia e arrotondamento quando allineo B ad A ottengo:

$$0,01000 \ 00000 \ 00000 \ 00000 \ 00011 \ + \quad \text{su 25 bit} \quad \text{Base} = 2^2$$

$$1,00000 \ 00000 \ 00000 \ 00000 \ 00000 \ = \quad \text{su 25 bit}$$

$$\text{-----}$$
$$1,01000 \ 00000 \ 00000 \ 00000 \ 00011 \quad \text{su 25 bit} \quad \text{Base} = 2^2$$

$$\text{Per rounding, } C = 1,01000 \ 00000 \ 00000 \ 00000 \ 001 \quad \text{su 23 bit} \quad \text{Base} = 2^2$$

$$C = A+B = 5 + 2^{-23}2^2 = 5+0.000000476837158203125$$

molto più vicino al valore vero della somma di 5!



## Algoritmo di somma in virgola mobile - I



- 1) Trasformare **uno dei due numeri (normalizzati)** in modo che le due rappresentazioni abbiano la stessa base: allineamento della virgola. Si allinea all'esponente più alto (denormalizzo il numero più piccolo).

$$a = 9,12 \times 10^0$$

↓

$$a = 9,12 \times 10^0$$

$$b = 8,99 \times 10^{-1}$$

↓

$$b = 0,899 \times 10^0$$

- 2) Effettuare la somma delle mantisse.

$$9,12 \ +$$

$$0,899 \ =$$

-----

$$10,019 \times 10^0$$

**Se il numero risultante è normalizzato termino qui. Altrimenti:**

- 3) Normalizzare il risultato.

$$10,019 \times 10^0 \rightarrow 10019 \times 10^1$$



## Esempio di somma in virgola mobile - II



$$a = 9,999 \times 10^1 \quad b = 1,61 \times 10^{-1} \quad a + b = ?$$

Supponiamo di avere a disposizione 4 cifre per la mantissa e due per l'esponente.

1) Esprimo entrambi i numeri con la base  $10^1$

$$1,61 \times 10^{-1} = 0,0161 \times 10^1$$

2) Somma delle mantisse:

$$9,999 +$$

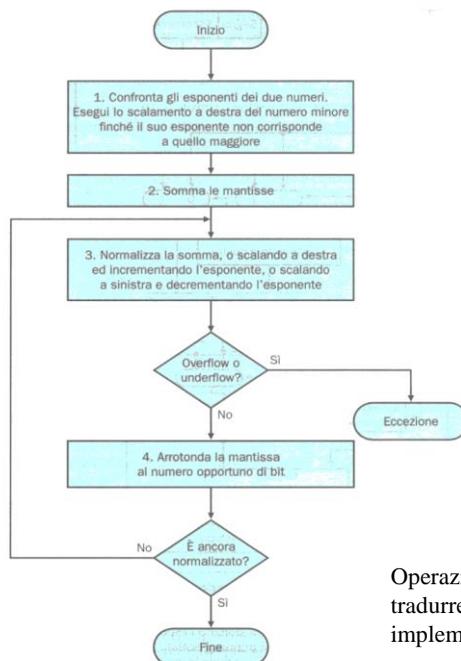
$$0,016 = \quad \text{Perdo una cifra perchè non rientra nella capacità della mantissa (troncamento)}$$

$$\text{-----}$$
$$10,015 \times 10^1$$

Il risultato non è più normalizzato, anche se i due addendi sono normalizzati.

NB: In questa fase si può generare la necessità di rinormalizzare il numero (passo 3):

$$10,015 \times 10^1 = 1,001 \times 10^2 \text{ in forma normalizzata (per una cifra per effetto del troncamento)}$$



Algoritmo risultante

Operazioni complesse da tradurre in operazioni implementabili dall'hardware



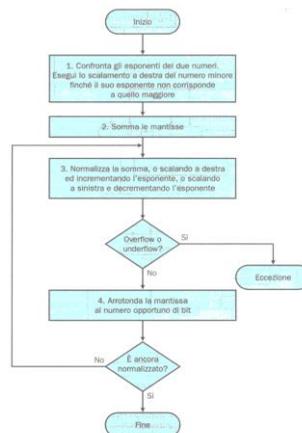
# Il circuito della somma floating point: gli attori



A + B



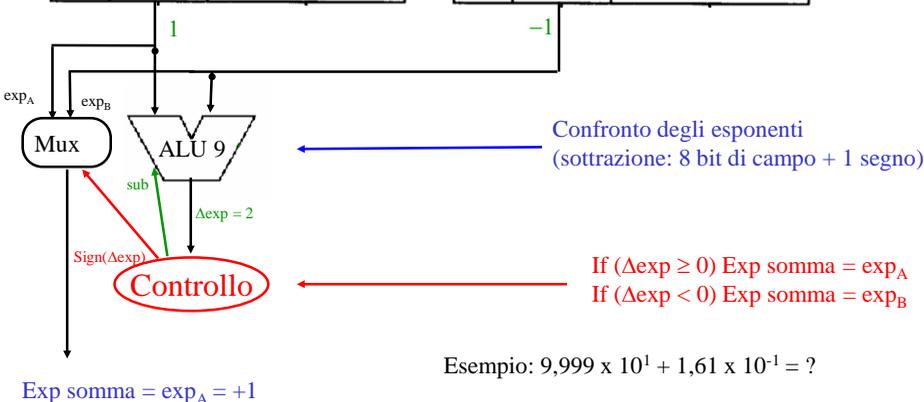
Rappresentazione normalizzata IEEE754



# Determinazione dell'esponente



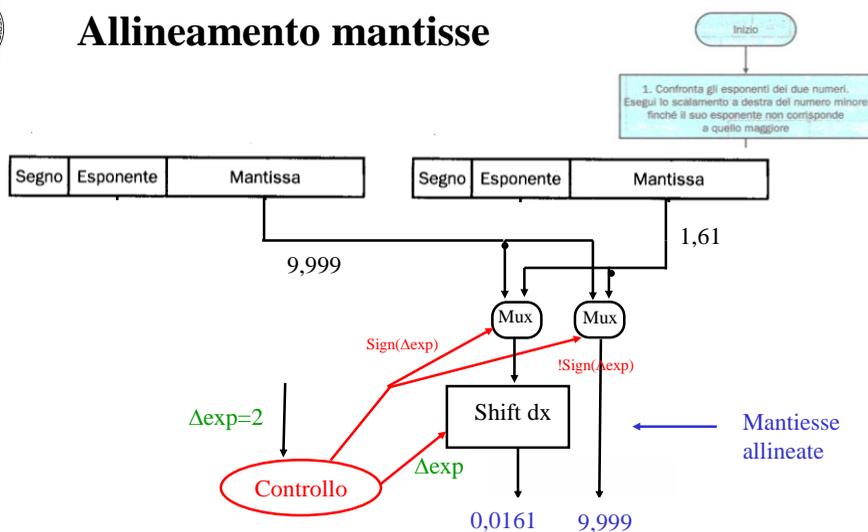
1. Confronta gli esponenti dei due numeri. Eseguì lo scaling a destra del numero minore finché il suo esponente non corrisponde a quello maggiore



1a)  $1,61 \times 10^{-1} \Rightarrow 0,0161 \times 10^1 \Rightarrow \Delta exp = +2$



## Allineamento mantisse

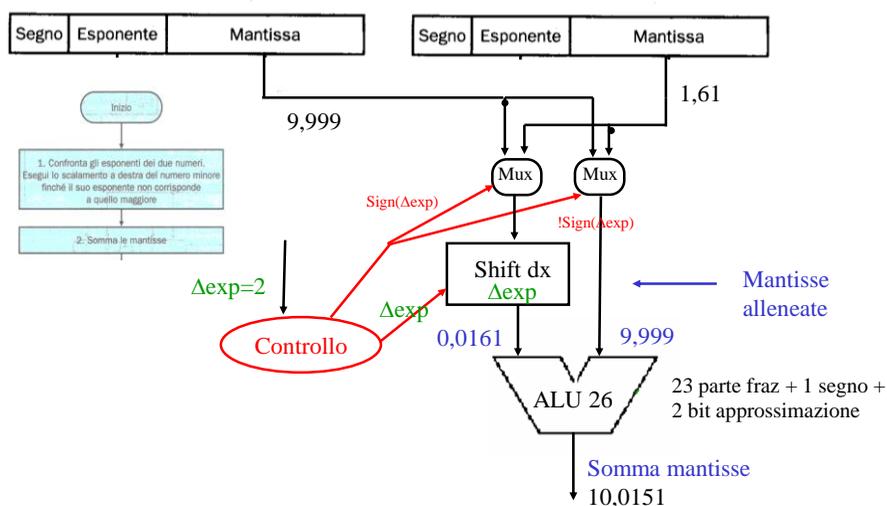


Esempio:  $9,999 \times 10^1 + 1,61 \times 10^{-1} = ?$

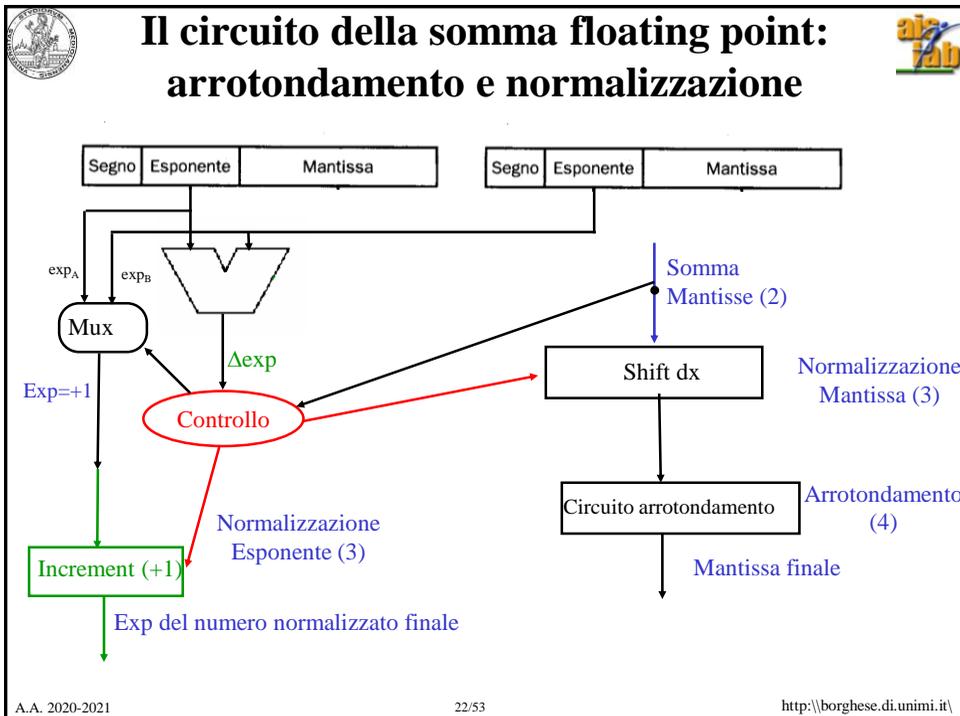
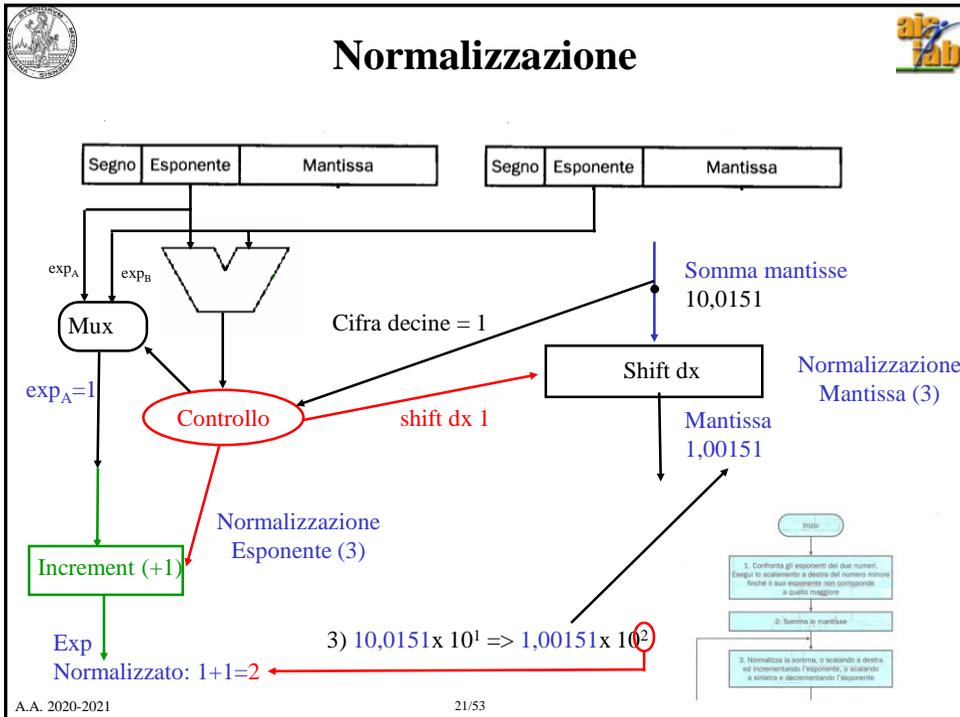
1b)  $1,61 \times 10^{-1} \Rightarrow 0,0161 \times 10^1 \Rightarrow \Delta exp = +2$



## Somma delle mantisse



2) Somma delle mantisse:  $0,0161 \times 10^1 + 9,999 \times 10^1 = 10,0151 \times 10^1$





## Circuito della somma floating point

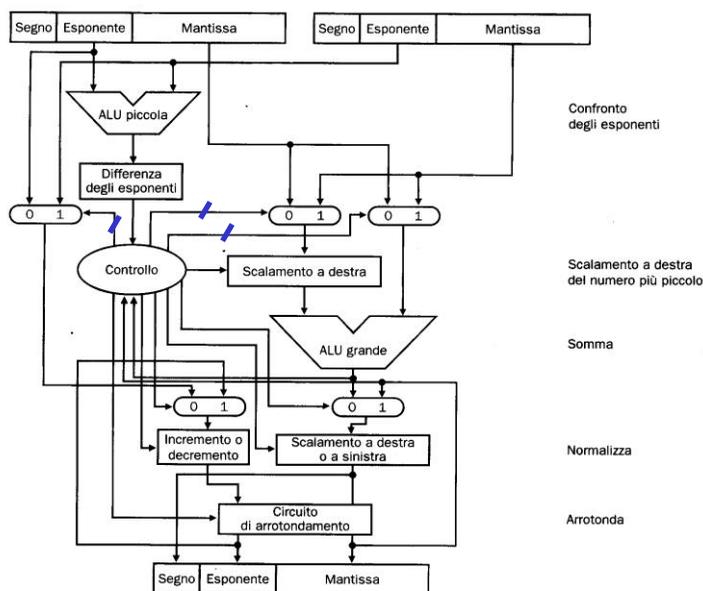


Le tre linee in blu contengono lo stesso segnale di controllo (funzione di  $\Delta\text{exp}$ ).

Gestisce anche la rinormalizzazione:  
 $9,99999 \times 10^2 = 10,00 \times 10^1$

Gestisce anche i numeri negativi.

Problemi?



A.A. 2020-2021



## Circuito della somma floating point con bit di arrotondamento

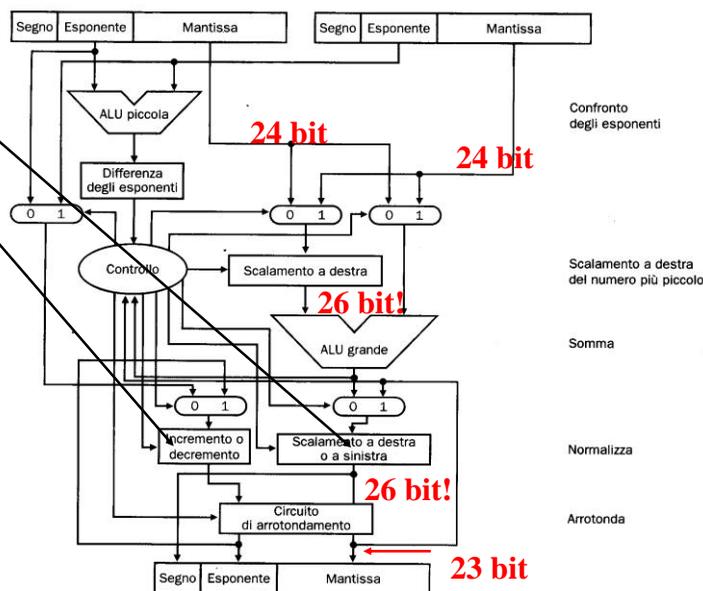


In quale caso la mantissa viene scalata a sx?

In quale caso l'esponente viene decrementato?

La rappresentazione interna, secondo IEEE 754, prevede 2 bit aggiuntivi: **bit di guardia** e **bit di arrotondamento**.

Mantissa 1,...



A.A. 2020-2021



## Prodotto e divisione in virgola mobile



- Prodotto delle mantisse
- Somma degli esponenti
- Normalizzazione
  
- Divisione in virgola mobile = Prodotto di un numero per il suo inverso.



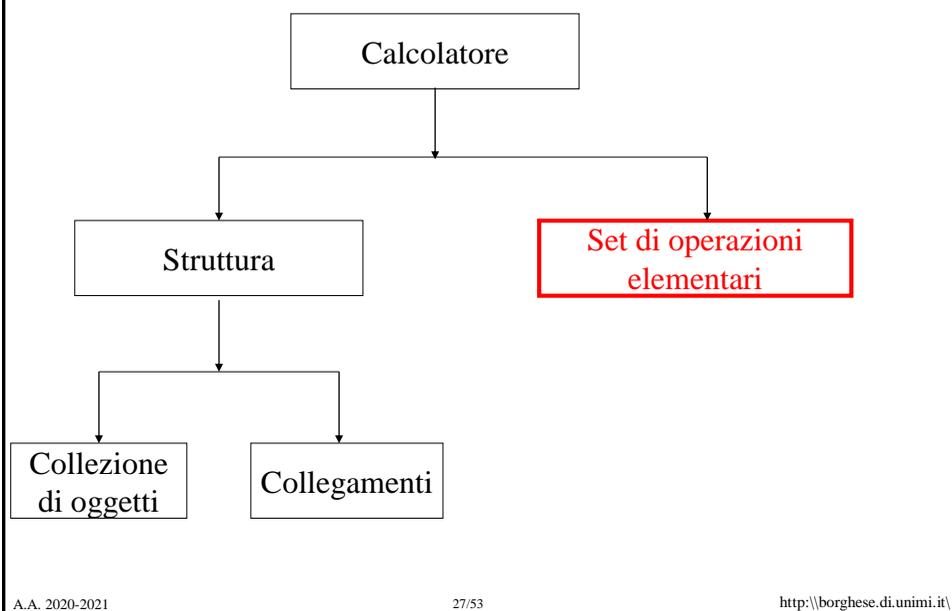
## Sommario



- Somma in virgola mobile
- **ISA**
- Istruzioni aritmetico-logiche



## Descrizione di un elaboratore



## Definizione di un'ISA (Instruction Set Architecture)

ISA: definisce le istruzioni messe a disposizione dalla macchina (in linguaggio macchina).

*Definizione del **funzionamento**: insieme delle istruzioni (interfaccia verso i linguaggi ad alto livello).*

- Tipologia di istruzioni.
- Meccanismo di funzionamento delle istruzioni.

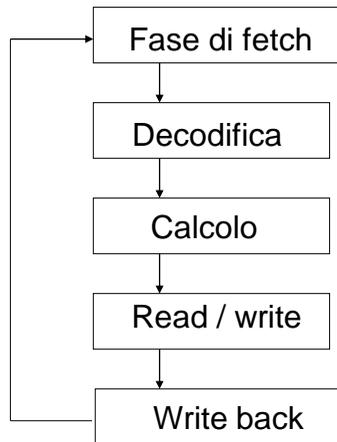
*Definizione del **formato**: codifica delle istruzioni (interfaccia verso l'HW).*

- Formato delle istruzioni.
- Suddivisione in gruppi omogenei dei bit che costituiscono l'istruzione.
- Formato dei dati.

Le istruzioni devono contenere tutte le informazioni necessarie ad eseguire il ciclo di esecuzione dell'istruzione: registri, comandi, ....



## Caratteristiche di un'ISA



*Definizione del **funzionamento**: insieme delle istruzioni (interfaccia verso i linguaggi ad alto livello).*

- Tipologia di istruzioni.
- Meccanismo di funzionamento delle istruzioni.

*Definizione del **formato**: codifica delle istruzioni (interfaccia verso l'HW).*

- Formato delle istruzioni.
- Suddivisione in gruppi omogenei dei bit che costituiscono l'istruzione.
- Formato dei dati.



## ISA - IPR

**ARM (Advanced RISC Machine and originally Acorn RISC Machine)** è una famiglia di architetture di istruzioni.

Acorn, poi diventata RISC Limited, vende le licenze sull' ISA a società che poi realizzano i loro processori RISC. Tra i più diffusi i processori Cortex, alcuni realizzati come SoC – Systems on Chip), FPGA che comprendono memorie, interfacce, radio, ecc..

IPR – Intellectual Property Rights (proprietà intellettuale).

Nel 2019, RISC concede la licenza per lo sviluppo con pagamento delle royalties solo a partire dal primo prototipo delle CPU.

Non solo insieme di istruzioni elementari messe a disposizione dalla macchina (in linguaggio macchina).

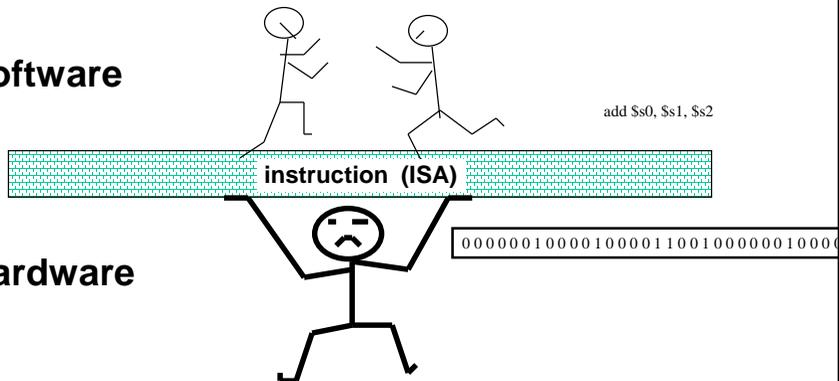
*L'architettura delle istruzioni, specifica come devono essere strutturate le istruzioni in modo tale che siano comprensibili alla macchina (in linguaggio macchina).*



## Insieme delle istruzioni

software

hardware



Quale è più facile modificare?



## Tipi di istruzioni

Il linguaggio macchina (di un calcolatore) è costituito da un insieme di istruzioni che possono essere impartite alla macchina.

- Le istruzioni comprese nel linguaggio macchina di ogni calcolatore possono essere classificate nelle seguenti quattro categorie:
  - Istruzioni aritmetico-logiche;
  - Istruzioni di trasferimento da/verso la memoria (*load/store*);
  - Istruzioni di salto condizionato e non condizionato per il controllo del flusso di programma;
  - Istruzioni di trasferimento in ingresso/uscita (I/O).
- Le istruzioni e la loro codifica costituiscono l'ISA di un calcolatore.



## Tipi di istruzioni



```
for (i=0; i<N; i++)           // Istruzioni di controllo
{ elem = i*N + j;            // Istruzioni aritmetico-logiche
  s = v[elem];                // Istruzioni di accesso a memoria
  z[elem] = s;                // Istruzioni di accesso a memoria
}
```



## Le istruzioni in linguaggio macchina



- Linguaggio di programmazione direttamente comprensibile dalla macchina
  - Le parole di memoria sono interpretate come *istruzioni*
  - Vocabolario è *l'insieme delle istruzioni (instruction set)*

**Codice in linguaggio ad  
alto livello (C)**

```
a = a + c
b = b + a
var = m [a]
```



**Codice in linguaggio  
macchina**

```
011100010101010
000110101000111
000010000010000
001000100010000
```



# Linguaggio Assembler



- Le istruzioni assembler sono una **rappresentazione simbolica del linguaggio macchina** comprensibile dall'HW.
- Rappresentazione simbolica del linguaggio macchina
  - Più comprensibile del linguaggio macchina in quanto utilizza simboli invece che sequenze di bit
- Rispetto ai linguaggi ad alto livello, l'assembler fornisce limitate forme di controllo del flusso e non prevede articolate strutture dati
- Linguaggio usato come linguaggio target nella fase di compilazione di un programma scritto in un linguaggio ad alto livello (es: C, Pascal, ecc.)
- Vero e proprio linguaggio di programmazione che fornisce la visibilità diretta sull'hardware.

**Codice in  
linguaggio ad alto  
livello (C)**

```
a = a + c
b = b + a
var = m[a]
```

**Codice Assembler**

```
add $t0, $s0, $s1
add $s2, $s2, $t0
multi $t1, $s4, 4
add $t2, $s5, $t1
lw $s3, 0($t2)
```

**Codice in  
linguaggio  
macchina**

```
011100010101010
000110101000111
000010000010000
001000100010000
```



# I registri



- Un registro è un insieme di celle di memoria che vengono lette / scritte in parallelo.
- I registri sono associati alle variabili di un programma dal compilatore. Contengono i **dati**.
- Un processore possiede un numero limitato di registri: ad esempio il processore MIPS possiede **32 registri composti da 32-bit (word), register file**.
- I registri possono essere direttamente indirizzati mediante il loro numero progressivo (0, ..., 31) preceduto da \$: ad es.  
**\$0, \$1, ..., \$31**
- Per convenzione di utilizzo, sono stati introdotti nomi simbolici significativi. Sono preceduti da \$, ad esempio:

**\$s0, \$s1, ..., \$s7 (\$s8)**

Per indicare variabili in C

**\$t0, \$t1, ... \$t9**

Per indicare variabili temporanee



## I registri del register file



	Nome	Numero	Utilizzo
→	\$zero	0	costante zero
	\$at	1	riservato per l'assemblatore
	\$v0-\$v1	2-3	valori di ritorno di una procedura
	\$a0-\$a3	4-7	argomenti di una procedura
→	\$t0-\$t7	8-15	registri temporanei (non salvati)
→	\$s0-\$s7	16-23	registri salvati
→	\$t8-\$t9	24-25	registri temporanei (non salvati)
	\$k0-\$k1	26-27	gestione delle eccezioni
	\$gp	28	puntatore alla global area (dati)
	\$sp	29	stack pointer
	\$s8	30	registro salvato (fp)
	\$ra	31	indirizzo di ritorno



## I registri per le operazioni floating point



- Esistono 32 registri utilizzati per l'esecuzione delle istruzioni.
- Esistono **32** registri per le operazioni floating point (virgola mobile) indicati come

**\$f0, ..., \$f31**

- Per le operazioni in doppia precisione si usano i registri contigui

**\$f0, \$f2, \$f4, ...**



## Linguaggio C: somma dei primi 100 numeri al quadrato



```
main()
{
    int i;
    int sum = 0;
    for (i = 0; i <= 100; i = i + 1)
        sum = sum + i*i;
    printf("La somma da 0 a 100 è
%d\n", sum);
}
```



## Linguaggio Assembler: somma dei primi 100 numeri al quadrato



```
.text
.align 2
.globl main
main:
    add $t6, $zero, $zero        // $t6 = 0 ind ciclo
    add $s0, $zero, $zero        // $s0 variabile da aggiornare
    add $s1, $a0, $zero          // $s1 Indice di fine ciclo, $sa proviene dall'esterno
loop:
    beq $t6, $s1, exit          // termine ciclo quando $t6 = $s1
    mult $t4, $t6, $t6           // $t4 = indice*indice
    addu $s0, $s0, $t4           // sommo $t4 a $s0 - $s0 è risultato parziale
    addu $t6, $t6, 1             // incremento ind ciclo
    j loop                        // vai all'inizio del ciclo
    .....
```



## Assembler come linguaggio di programmazione



- Principali *svantaggi* della programmazione in linguaggio assembler:
  - Mancanza di portabilità dei programmi su macchine diverse
  - Maggiore lunghezza, difficoltà di comprensione, facilità d'errore rispetto ai programmi scritti in un linguaggio ad alto livello
  
- Principali *vantaggi* della programmazione in linguaggio assembler:
  - Ottimizzazione delle prestazioni.
  - Massimo sfruttamento delle potenzialità dell'hardware sottostante.
  
- Le strutture di controllo hanno forme limitate
- Non esistono tipi di dati all'infuori di interi, virgola mobile e caratteri.
- La gestione delle strutture dati e delle chiamate a procedura deve essere fatta in modo esplicito dal programmatore.



## Assembler come linguaggio di programmazione



- Alcune applicazioni richiedono un approccio *ibrido* nel quale le parti più critiche del programma sono scritte in assembly (per massimizzare le prestazioni) e le altre parti sono scritte in un linguaggio ad alto livello (le prestazioni dipendono dalle capacità di ottimizzazione del compilatore).

Esempio: Sistemi embedded o dedicati

Sistemi “automatici” di traduzione da linguaggio ad alto livello (linguaggio C) ad Assembly e codice binario ed implementazione circuitale (e.g. sistemi di sviluppo per FPGA).



## Sommario



- Somma in virgola mobile
- ISA
- Istruzioni aritmetico-logiche



## Tipi di istruzioni



- Le istruzioni comprese nel linguaggio macchina di ogni calcolatore possono essere classificate nelle seguenti quattro categorie:
  - Istruzioni aritmetico-logiche;
  - Istruzioni di trasferimento da/verso la memoria (*load/store*);
  - Istruzioni di salto condizionato e non condizionato per il controllo del flusso di programma;
  - Istruzioni di trasferimento in ingresso/uscita (I/O).



## Istruzioni aritmetico-logiche



- In MIPS, un'istruzione aritmetico-logica possiede in generale *tre* operandi: i due registri contenenti i valori da elaborare (*registri sorgente*) e il registro contenente il risultato (*registro destinazione*).
- L'ordine degli operandi è **fisso**: prima il registro contenente il **risultato** dell'operazione e poi i due operandi.

`OPCODE DEST, SORG1, SORG2`

- La codifica prevede il codice operativo e tre campi relativi ai tre operandi:

**Le operazioni vengono eseguite esclusivamente su dati presenti nella CPU, non su dati residenti nella memoria.**



## Esempi: istruzioni add e sub



Codice C:

`R = A + B;`

Codice assembler MIPS:

`add $s6, $s7, $s8`  
`add rd, rs, rt`

mette la somma del contenuto di rs e rt in rd:

`add rd, rs, rt`      `# rd ← rs + rt`  
`add $s6, $s7, $s8`      `# $s6 ← $s7 + $s8`

Nella traduzione da linguaggio ad alto livello a linguaggio assembler, le variabili sono associate ai registri dal compilatore

**sub serve per sottrarre il contenuto di due registri sorgente rs e rt:**

`sub rd rs rt`

e mettere la differenza del contenuto di rs e rt in rd

`sub rd, rs, rt`      `# rd ← rs - rt`  
`sub $s6, $s7, $s8`      `# $s6 ← $s7 - $s8`



## Istruzioni aritmetico-logiche in sequenza



Il fatto che ogni istruzione aritmetica ha tre operandi sempre nella stessa posizione consente di semplificare l'hw, ma complica alcune cose...

Codice C: 
$$Z = A - (B + C + D); \Rightarrow$$
$$E = B + C + D; Z = A - E;$$

Suppongo che le variabili siano contenute nei seguenti registri:

A -> \$s0 B -> \$s1 C -> \$s2 D -> \$s3 Z -> \$s5

Occorre spezzare la catena di operazioni in tante operazioni su 2 operandi. Codice MIPS:

```
add $t0, $s1, $s2
add $t1, $t0, $s3
sub $s5, $s0, $t1
```



## Istruzioni aritmetico-logiche



- Operazioni con un numero di operandi maggiore di tre possono essere effettuate scomponendole in operazioni più semplici.
- Ad esempio, per eseguire la somma e sottrazione delle variabili A . . D nella variabile Z servono tre istruzioni che eseguono le operazioni in sequenza da sinistra a destra:

Codice C: 
$$Z = A + B - C + D;$$

Codice MIPS: 

```
add $t0, $s0, $s1
sub $t1, $t0, $s2
add $s5, $t1, $s3
```

Suppongo che le variabili siano contenute nei seguenti registri:

A -> \$s0 B -> \$s1 C -> \$s2 D -> \$s3 Z -> \$s5



## Implementazione alternativa



- Operazioni con un numero di operandi maggiore di tre possono essere effettuate scomponendole in operazioni più semplici.
- Ad esempio, per eseguire la somma e sottrazione delle variabili A.. D nella variabile Z servono tre istruzioni :

Codice C:  $Z = A + B - C + D$ ;

Può essere riscritta con il seguente codice C:  $Z = (A + B) - (C - D)$ ;

Suppongo che le variabili siano contenute nei seguenti registri:

A -> \$s0 B -> \$s1 C -> \$s2 D -> \$s3 Z -> \$s5

Codice MIPS:

<code>add \$t0, \$s0, \$s1</code>	<code>add \$t0, \$s0, \$s1</code>
<code>add \$t1, \$s2, \$s3</code>	<code>sub \$t1, \$t0, \$s2</code>
<code>sub \$s5, \$t0, \$t1</code>	<code>add \$s5, \$t1, \$s3</code>

**Sono implementazioni equivalenti.** Quale implementazione è la migliore? Sceglierà il compilatore il quale cerca di massimizzare la parallelizzazione del codice.



## add: varianti



- `addi $s1, $s2, 100`      `#add immediate: $s1 = $s2+100`
  - Somma una costante: il valore del secondo operando è presente nell'istruzione come costante e sommata estesa in segno.  
`rt ← rs + costante`
- `addiu $s0, $s1, 100`      `#add immediate unsigned: $s0 = $s1+100`
  - Somma una costante ed evita overflow.
- `addu $s0, $s1, $s2`      `#add unsigned: $s0 = $s1+$s2`
  - Evita overflow: la somma viene eseguita considerando gli addendi sempre positivi. Il bit più significativo è parte del numero e non è bit di segno.

Non esiste un'istruzione di subi. Perché?

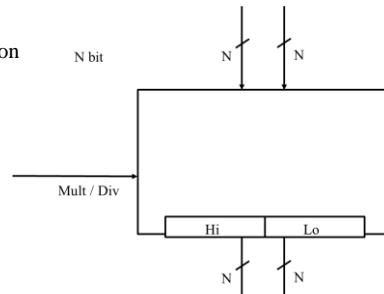
- `addi $s1, $s2, -20`      `#add immediate: $s1 = $s2-20`



# Moltiplicazione



- Due istruzioni:
  - `mult rs rt`                    `mult $s0, $s1`
  - `multu rs rt`                    `multu $s0, $s1`                    `# unsigned`
- Il registro destinazione è *implicito*. Il risultato della moltiplicazione viene posto sempre in due registri dedicati di una parola (special purpose) denominati *Hi (High order word)* e *Lo (Low order word)*
- La moltiplicazione di due numeri rappresentabili con 32 bit può dare come risultato un numero non rappresentabile in 32 bit.



# Moltiplicazione



- Il risultato della moltiplicazione si può elaborare prelevando il contenuto del registro **Hi** e del registro **Lo** utilizzando le due istruzioni:
  - `mfhi rd1`                    `mfhi $t0`                    `# move from Hi`
    - Sposta il contenuto del registro **hi** nel registro **rd**
  - `mflo rd2`                    `mfhi $t1`                    `# move from Lo`
    - Sposta il contenuto del registro **lo** nel registro **rd**

Test sull'overflow

Risultato del prodotto



## Sommario



- Somma in virgola mobile
- ISA
- Istruzioni aritmetico-logiche